

Tag	Datum	Zeit	Dauer [min]	Raum FB
Montag	02.02.2026	8:30	90	B11/ 00.01
Montag	02.02.2026	14:00	90	C12/ 01.10
Montag	02.02.2026	14:00	120	C12/ 01.10
Dienstag	03.02.2026	8:30	90	C10/ 4.02
Dienstag	03.02.2026	14:00	90	C10/ 8.01
Donnerstag	05.02.2026	8:30	90	B11 00.01+2
Donnerstag	05.02.2026	8:30	90	A 14 R. 00.12
Donnerstag	05.02.2026	9:00	60	C12/ 01.07
Freitag	06.02.2026	14:00	90	C12/ 01.12
Montag	09.02.2026	14:00	90	C12/ 01.07
Dienstag	10.02.2026	9:00	90	C12 / 1.10
Mittwoch	11.02.2026	8:30	90	A14 / R. 00.12
Mittwoch	11.02.2026	12:00	90	C12 / 01.10
Freitag	13.02.2026	9:00	90	C12/ 01.07
Freitag	13.02.2026	11:30	90	B11 00.02
Freitag	13.02.2026	12:30	90	B11 00.03 (BU)
Montag	16.02.2026	8:30	90	C10 3.03
Montag	16.02.2026	11:00	90	C12 / 01.10 + 01.12
Montag	16.02.2026	11:30	90	C10 6.02
Montag	16.02.2026	14:00	90	C12/ 01.07
Montag	16.02.2026	14:15	90	D14/01.03
Dienstag	17.02.2026	8:30	90	C12/ 01.10-01.11
Dienstag	17.02.2026	14:00	90	C12 / 1.10
Mittwoch	18.02.2026	11:00	60	A14/R-01.07
Donnerstag	19.02.2026	8:30	90	A14 / 00.11
Donnerstag	19.02.2026	11:30	90	C10 4.02
Donnerstag	19.02.2026	14:30	90	F14/042
Freitag	20.02.2026	8:30	90	C10 6.02
Freitag	20.02.2026	9:00	90	C12 / 1.10
Sonntag	22.02.2026	23:59		Hausarbeit (5 Tage)
Sonntag	22.02.2026	23:59		Hausarbeit (5 Tage)
		nach Absprache		mdl
		nach Absprache		mdl
				Hausarbeit
				Hausarbeit+Präsentation
				Hausarbeit mit Test
				Hausarbeit mit Test
				Hausarbeit
				Referate
				Hausarb.+Fachgespr.

Fach
Adaptive Control, Modeling and Identification
Mehrkörpersysteme
Mehrkörpersysteme und Strukturdynamik
State Space control Design
Höhere Mathematik
Computer Vision
Statistische Methoden / KI
Hybridkonstruktion
Unternehmensorganisation
Regenerative Energiewandlung
E-Fahrzeuge und elektrische Systeme im PKW
Kollab. Robortersysteme
Model-based Real-Time and Structure-Dynamical Simulation of Mechatronic Systems
Innovative Motorentechnik
Safety in industrial automation
Modellbildung und Identifikation
Advanced Control of Electrical Drives
Mechatronische Systeme
Industrial Robotics
Hydrogen and Hydrogen Derivatives - Sustainability
Motion Planning
Thermodynamik 1
Einführung in die Fahrzeugtechnik
Ingenieurtechnische Grundlagen KT Übung
BWL für Ingenieure
Industry 4.0/ IoT and the Digital Factory
Sust. Supply Chain Management
Regenerative Energien
Advanced Driver Assistance Systems and Automated Driving
Bauteilmodellierung und hybrider Leichtbau
Bauteilmodellierung und Optimierung
Transportprozesse in Fluiden
Eco-Design / Umweltgerechtes Design
Herstellung von Faser-Kunststoff-Verbunden
Masterseminar wiss. Publizieren
Mechanik der Faser-Kunststoff-Verbunde
Mechanik der Faser-Kunststoff-Verbunde
Personalführung und Arbeitsorganisation
Reviewing + Reporting
Techn. Analyse & Optimierung

Prüfer
Kleinmann
Baumann
Baumann
Weigl-Seitz
Happ/Piat
Neser
Thümmel
Landfester
Burkhart
Geyer
Hoffmann, J.
Arenbeck
Kiesbauer
Ruß
Simons
Kleinmann
Hoffmann
Hausberg
Koch
Greitzer
Horsch
Geyer
Bubenhagen
von der Thüsen / Damberg
Rost
Simons
Wollenweber
Glotzbach
Hoffmann, J.
van de Loo
van de Loo
Schönecker
Alice Lopes
Hundhausen
Geyer / Wieser / Schneider
Büter
Büter
Wirth
Weinlein
Thümmel